



Manuel d'instructions du module externe MOBILUS C-MR

www.mobilus.pl

1. INFORMATIONS IMPORTANTES

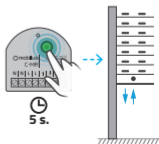
- Lors du déballage de l'appareil, assurez-vous qu'il n'y a pas eu de dommages dans le transport. Dans l'affirmative, vous devez en informer immédiatement le fournisseur.
- Lisez attentivement le mode d'emploi avant utilisation.
- Le module **MOBILUS C-MR** doit être alimenté par 230 V ~, 50 Hz. Son installation ne doit être effectuée que par des personnes ayant des qualifications électriques selon le schéma électrique ci-joint conformément à toutes les réglementations applicables.
- Installez l'appareil afin que les enfants n'y aient pas accès.
- **MOBILUS C-MR** est conçu pour fonctionner avec tous les **COSMO / COSMO | 2WAY**.
- La portée de la commande radio est limitée par les dispositions relatives à la puissance maximale de la télécommande et aux conditions d'installation de l'équipement. Lors de la conception du déploiement des commandes à distance, les deux parois doivent tenir compte de la portée jusqu'à environ 20m.
- Déclaration de conformité:

Nous déclarons sous notre seule responsabilité que le module **MOBILUS C-MR** est conforme aux directives européennes suivantes:

1. 2014/53 / UE Radio RED;
2. Directive 2014/30 / UE sur la compatibilité électromagnétique.
3. Directive 73/23/EWG Basse tension.

2. ENTREE DANS LE MODE DE PROGRAMMATION DU MODULE

Appuyez et maintenez enfoncé pendant 5 secondes le bouton de programmation sur le module **MOBILUS C-MR**, jusqu'à ce que le servomoteur connecté effectue une séquence de micro mouvements perceptibles et audibles bas / vers le haut confirmant l'entrée du récepteur dans le **MODE DE PROGRAMMATION**. En outre, en mode, la diode clignote chaque seconde.



CONTINUE 2. ENTREE DANS LE MODE DE PROGRAMMATION DU MODULE

ATTENTION! Si dans les 20 secondes aucune programmation ne sera faite, le module radio **MOBILUS C-MR** sort automatiquement du mode de programmation. *Le servomoteur connecté effectue une séquence de micro mouvements perceptibles et audibles bas / vers le haut, les bips et le clignotement des LED cessent.*

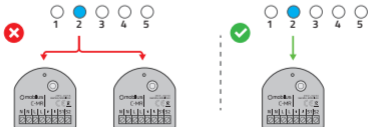
3. CHARGEMENT DU CODE MASTER-A * À LA MEMOIRE DU RÉCEPTEUR

1. Entrez en **MODE DE PROGRAMMATION** du module **MOBILUS C-MR**.
2. Appuyez et maintenez les boutons **STOP** et **HAUT** simultanément jusqu'à ce que le servomoteur connecté effectue une séquence de micro mouvements perceptibles et audibles bas / vers le haut. Le code du **MASTER** est chargé dans la mémoire et le module passe au **MODE DE FONCTIONNEMENT**. Avec la télécommande **MASTER**, vous pouvez utiliser les unités ou entrer au **MODE DE PROGRAMMATION** pour charger plus de commandes à distance.



ATTENTION! Dans le cas d'une télécommande multi-canaux, sélectionnez uniquement un canal pour être **MASTER**.

NOTE Pour la commodité de la programmation, il est recommandé que chaque module **COSMO C-MR** possède sa propre télécommande **MASTER** (canal séparé pour les télécommandes multicanaux). Évitez la situation dans laquelle plusieurs modules **MOBILUS C-MR** auront un **MASTER** commun (canal commun) **MASTER**.



***MASTER** - télécommande ou canal (dans le cas d'une télécommande multi-canaux) chargée comme la première dans le module **MOBILUS C-MR**. Vous pouvez programmer d'autres télécommandes.

4. PROGRAMMATION DE LA DEUXIEME ET CHAQUE TELECOMMANDE SUIVANTE

1. Sur le **MASTER**, appuyez simultanément sur les boutons **STOP** et **HAUT** jusqu'à ce que le servomoteur connecté effectue une séquence de micro mouvements audibles le bas / vers le haut, n confirmant l'entrée dans le MODE DE PROGRAMMATION - fig. 4a. En outre, en ce mode la diode clignote chaque seconde.
2. Sur la deuxième télécommande (pour la télécommande multicanaux, sélectionnez la chaîne que vous souhaitez programmer), appuyez simultanément sur les boutons **STOP** et **HAUT** jusqu'à ce que le servomoteur connecté effectue une séquence de micro mouvements visibles et audibles le bas / vers le haut. La télécommande (canal) a été chargée dans la mémoire du récepteur - fig. 4b.



fig. 4

Répétez l'étape 2 pour charger la prochaine télécommande. Toutefois, si dans les 20 secondes qui suivent, aucune programmation ne démarre, le module revient automatiquement au mode de fonctionnement - le module libère un bip long. Le retour au mode de fonctionnement peut également être effectué manuellement en utilisant **MASTER**. Dans cette situation maintenir pendant plus de 5 sec. la touche **STOP** et **HAUT** sur **MASTER**. Dans les deux cas, le retour au MODE DE TRAVAIL sera confirmé par une seule séquence de micro mouvements vers le bas / vers le haut de l'actionneur connecté.

5. CHANGEMENT DE DIRECTION DU SERVOMOTEUR

1. Si vous appuyez sur la touche direction HAUT de la télécommande mais l'armure descend, modifiez le sens de rotation de la transmission. Pour cette opération, appuyez simultanément sur:
a) sur la télécommande COSMO | HM, | HB, | G3+, | WT9, | WT les boutons STOP et BAS - fig. 5b;
b) sur la télécommande COSMO | HT, | H24, | H1, | H5, | G, | W1, | W7 les boutons BAS et GÓRA - fig. 5c;
c) sur la télécommande COSMO | HCT les boutons HAUT et F3 - fig. 5d;
jusqu'à ce que la transmission exécute une séquence de mouvements micro bas / haut.
2. Vérifier le bon fonctionnement des boutons HAUT / BAS - fig. 5e.

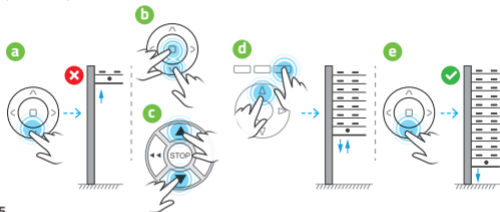


fig. 5

6. REINITIALISATION DU MODULE C-MR – REGLAGE D'USINE

ATTENTION !!! RESTAURATION DES RÉGLAGES DE FABRICATION efface toutes les télécommandes programmées de la mémoire MOBILUS C-MR.

1. Entrez en MODE DE PROGRAMMATION du module MOBILUS C-MR - Fig. 6a.
2. Dans le MODE DE PROGRAMMATION, appuyez et maintenez la touche de programmation pendant plus de 5 secondes - Fig. 6b. Toutes les télécommandes précédemment chargées dans le module ont été supprimées de la mémoire, ce qui confirme une séquence de micros mouvements visibles et audibles le bas / vers le haut du servomoteur connecté.

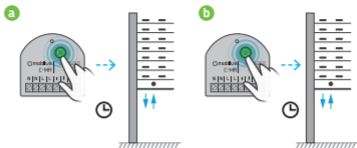


fig. 6

7. ELIMINATION DE TELECOMMANDES DONNEES (CANAUX)

Il est possible de supprimer une seule des télécommandes programmées (pas pour la télécommande **MASTER**). Dans ce cas-là, il faut:

1. Sur le **MASTER**, appuyez simultanément sur les boutons **STOP** et **HAUT** jusqu'à ce que le servomoteur connecté effectue une séquence de micro mouvements audibles et visibles le bas / vers le haut, en confirmant l'entrée du récepteur dans le **MODE DE PROGRAMMATION** - Fig. 7a. En outre, en ce mode la diode clignote chaque seconde.
2. Sur la télécommande (canal) que vous souhaitez effacer, maintenez enfoncées les touches **STOP** et **HAUT** simultanément jusqu'à ce que le servomoteur connecté effectue une séquence de micro mouvements visibles et audibles, le bas / haut, confirmant le retrait du code de la télécommande de la mémoire du servomoteur - fig. 7b.



fig. 7

CONTINUE 7. ELIMINATION DE TELECOMMANDES DONNEES (CANAUX)

ATTENTION! Répétez l'étape 2 pour supprimer la prochaine télécommande. Toutefois, si dans les 20 secondes qui suivent, aucune programmation ne démarre, le récepteur revient automatiquement au mode de fonctionnement. Le retour au mode de fonctionnement peut également être effectué manuellement en utilisant MASTER. Sur la télécommande, appuyez et maintenez les boutons STOP et HAUT du MASTER simultanément jusqu'à ce que le servomoteur connecté effectue une séquence de micro mouvements visibles et audibles le bas / vers le haut.

8. BRANCHEMENT DE L'INTERRUPTEUR / CONTROLEUR ADDITIONNEL

Il est possible de connecter un connecteur de clavier externe (sans support) - Fig. 8.1, connecteur de cloche - Fig. 8.2., contrôle via un contrôleur avec sortie relais - rvs. 8.3. Connectez-les selon le schéma ci-joint.

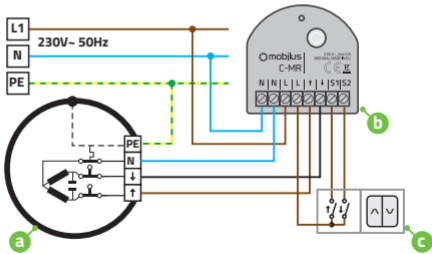


fig. 8.1

CONTINUE 8. BRANCHEMENT DE L'INTERRUPTEUR / CONTROLEUR ADDITIONNEL

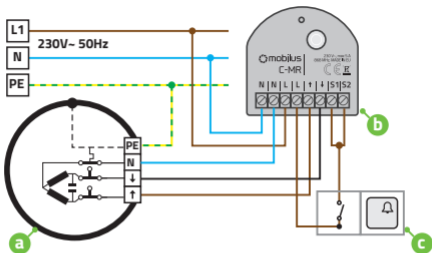


fig. 8.2

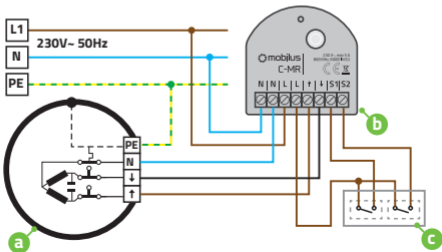


fig. 8.3

9. MODIFICATION DU MODE DE FONCTIONNEMENT DES BOUTONS DE CONTROLE

Le module **COSMO C-MR** vous permet de changer le mode de fonctionnement des boutons de commande:

I. **MODE SUPPORT** - appuyez sur la touche pour abaisser ou soulever les stores contrôlés.

II. **MODE SANS SUPPORT** - L'abaissement ou le levage du volet roulé contrôlé se poursuit tant que la touche de commande est enfoncée.

Pour changer le mode de fonctionnement des boutons de commande:

1. Sur le **MASTER**, appuyez simultanément sur les boutons **STOP** et **HAUT** jusqu'à ce que le servomoteur connecté effectue une séquence de micro mouvements audibles et visibles du bas / vers le haut, en confirmant l'entrée du récepteur dans le **MODE DE PROGRAMMATION** - fig. 9a. En outre, en ce mode la diode clignote chaque seconde.
2. Sur le **MASTER**, appuyez sur le bouton **BAS** et maintenez-le enfoncé jusqu'à ce que le **COSMO C-MR** connecté au module effectue deux séquences de micro mouvements visibles et audibles du bas / vers le haut. Le **MODE AVEC SUPPORT** est activé - fig. 9b.
3. Afin de changer au **MODE SANS SUPPORT**, répétez le point 1, ensuite sur le **MASTER**, appuyez sur le bouton **BAS** et maintenez-le enfoncé jusqu'à ce que le **COSMO C-MR** connecté au module effectue une séquence de micro mouvements visibles et audibles du bas / vers le haut - fig. 9c.

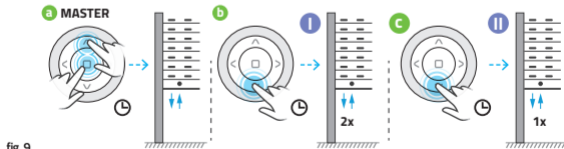


fig. 9

10. FONCTION RÉPÉTEUR

RÉPÉTEUR DE SIGNAL - cette fonction vous permet d'étendre la zone de couverture radio. Le module **MOBILUS C-MR** avec fonction de répéteur activée reçoit les signaux du contrôleur ou des servomoteurs et les passe plus loin. Cela signifie que les récepteurs les plus distants, qui ne sont pas dans la portée du contrôleur, peuvent recevoir et transmettre des informations via des modules situés indirectement. Pour activer la fonction répéteur:

1. Sur le **MASTER**, appuyez simultanément sur les boutons **STOP** et **HAUT** jusqu'à ce que le servomoteur connecté effectue une séquence de micro-mouvements audibles et visibles le bas / vers le haut, confirmant l'entrée dans le **MODE DE PROGRAMMATION**. En outre, en ce mode la diode clignote chaque seconde.
2. Sur la télécommande, appuyez sur la séquence de boutons: **HAUT, STOP, BAS, HAUT, STOP, BAS**. L'activation de la fonction répéteur entraînera trois séquences de micro-mouvements du **BAS-HAUT** par le servomoteur.
3. Répétez l'étape 1 pour désactiver la fonction répéteur. Appuyez ensuite sur la séquence des boutons sur la télécommande: **HAUT, STOP, BAS, HAUT, STOP, BAS** - la confirmation de la désactivation est l'exécution de deux séquences de micro-mouvements de **BAS-HAUT** par le servomoteur connecté.

ATTENTION ! Activez la fonction de répéteur uniquement sur les appareils situés dans la plage de signaux. En raison du fonctionnement efficace, nous recommandons d'activer la fonction de répéteur de signal dans jusqu'à trois appareils dans l'installation. L'implication déraisonnable de la fonction répéteur sur plusieurs appareils peut provoquer des interférences dans tous les équipements radio.

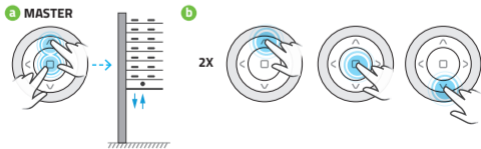


fig. 10

11. MODE CONTINU – INTERRUPTEUR ON/OFF

1. Appuyez et maintenez enfoncé le bouton de programmation sur le récepteur **MOBILUS C-MR** jusqu'à ce que le servomoteur connecté effectue une séquence de micro-mouvements perceptibles et sonores bas / haut, en confirmant l'entrée du récepteur au mode de programmation (chaque 1 seconde clignote la diode).
2. Appuyez trois fois sur la touche programmable sur le module **COSMO C-MR** dans de courts intervalles. Le module reconnaît le changement de mode de fonctionnement par plusieurs bips et la commutation des relais. Après avoir changé le mode de fonctionnement, le module sortira du **MODE DE PROGRAMMATION** - fig.11.1b.

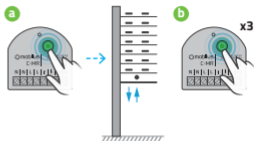


fig. 11.1

Pour désactiver **MODE CONTINU** - répétez la procédure aux étapes 1 et 2.

En **MODE CONTINU**, la fonction du bouton connecté à la borne S1 / S2 change. Le bouton agit comme un commutateur d'éclairage - le commutateur sous la borne S1 active le relais en sens HAUT, l'interrupteur éteint tourne le relais vers le HAUT. Le commutateur activé sous la borne S2 fonctionne de même manière, dans la direction BAS. **MODE DE FONCTIONNEMENT CONTINU**. Luminaire reliée à l'entrée 2 et 6 - contrôle par une commande BAS.

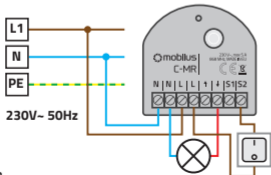


fig. 11.2

MODE DE FONCTIONNEMENT

CONTINU. Luminaire reliée à l'entrée 2 et 6 - contrôle par une commande BAS.

CONTINUE 11. MODE CONTINU – INTERRUPTEUR ON/OFF

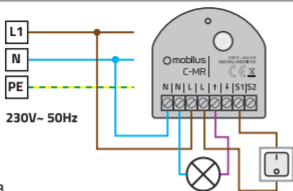


fig. 11.3

MODE DE FONCTIONNEMENT CONTINU. Luminaire reliée à l'entrée 2 et 5 - contrôle par une commande BAS.

12. BI-DIRECTION

Le **MOBILUS C-MR** grâce à la communication bidirectionnelle avec télécommande permet de contrôler l'état des volets (par exemple ouverts, fermés, intermédiaire, surcharge). La communication bidirectionnelle correcte nécessite l'utilisation de commandes avec communication bidirectionnelle.

Les commandes qui supportent une communication bidirectionnelle: **MOBILUS COSMO | HCT, COSMO | G3+, COSMO | HM, COSMO | HB, COSMO | WT9, COSMO | WT.**

13. BI-DIRECTION - INFORMATIONS SUR LA POSITION DES VOLETS

Le module **MOBILUS C-MR** transmet des informations à la télécommande de la position du volet et de la position intermédiaire. Le mode est automatiquement activé - il n'y a pas de capacité de désactivation.

14. BI-DIRECTION – INFORMATIONS SUR LA SURCHARGE

Le module **MOBILUS C-MR** transmet aux télécommandes les informations d'une surcharge - par exemple, ce qui peut être lié à un blocage de l'armure lors du levage ou de l'abaissement. Le mode est réglé en usine - il est possible de désactiver.

Activez / désactivez la détection de surcharge:

1. Sur le **MASTER**, appuyez simultanément sur les boutons **STOP** et **HAUT** jusqu'à ce que le servomoteur connecté effectue une séquence de micro mouvements audibles et visibles du bas / vers le haut, en confirmant l'entrée du récepteur dans le MODE DE PROGRAMMATION - Fig. 14a. En outre, en ce mode la diode clignote chaque seconde.
2. Sur le **MASTER**, appuyez sur le bouton **STOP** et maintenez-le enfoncé jusqu'à ce que le **MOBILUS C-MR** effectue deux séquences de micro mouvements visibles et audibles du bas / vers le haut. Détection de surcharge active - Fig. 14b.
3. Afin d'éteindre la détection de surcharge, répéter le point 1. Ensuite sur le **MASTER**, appuyez sur le bouton **STOP** et maintenez-le enfoncé jusqu'à ce que le **MOBILUS C-MR** connecté au module effectue 1 séquence de micro mouvements visibles et audibles du bas / vers le haut - Fig. 14c.

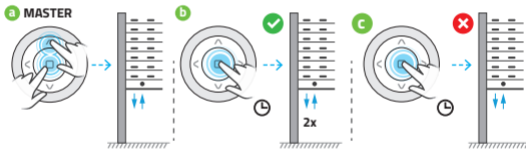


fig. 14

15. REGLAGE DU TEMPS DE COMMUTATION DES RELAIS

Le module **COSMO C-MR** vous permet de modifier le temps de relais. Cette opération est nécessaire, par exemple, pour des volets très hauts. Par défaut, ce temps est de 120 secondes.

1. Sur le **MASTER**, appuyez simultanément sur les boutons **STOP** et **HAUT** jusqu'à ce que le servomoteur connecté effectue une séquence de micro mouvements audibles et visibles du bas / vers le haut, en confirmant l'entrée du récepteur dans le MODE DE PROGRAMMATION - Fig. 15a. En outre, en ce mode la diode clignote chaque seconde.

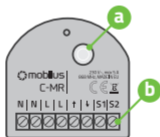
CONTINUE 15. REGLAGE DU TEMPS DE COMMUTATION DES RELAIS

2. Sur la télécommande **MASTER**, appuyez sur le bouton **HAUT** - Fig. 15b. Un volet commence à monter.
3. Au moment où l'utilisateur appuie sur la touche **STOP** le nouveau temps de fonctionnement du relais sera sauvegardé - Fig. 15c.



fig.15

16. DESCRIPTION DU PRODUIT



a) Bouton illuminé de programmation;

b) Bornes;

N - neutre;

N - neutre;

L - de phase ;

L - de phase;

↑ - HAUT;

↓ - BAS;

S1 - bouton-poussoir 1;

S2 - bouton-poussoir 2;

17. TÉLÉCOMMANDE - SÉRIES „COSMO”



COSMO | HCT



COSMO | HB



COSMO | HM



COSMO | G3+



COSMO | WT



COSMO | WT9



COSMO | LI



COSMO | L5



MOBILUS MOTOR Spółka z o.o.

ul. Miętowa 37, 61-680 Poznań, PL

tel. +48 61 825 81 11, fax +48 61 825 80 52

VAT NO. PL9721078008

Wersja 1.0FR, 161124

www.mobilus.pl